土星の環のプロペラ構造

道越秀吾、小久保英一郎

国立天文台 天文シミュレーションプロジェクト

2010年11月22日



概要

- 土星の高密度リングの小衛星周囲の局所 N 体シミュレーションを行なった
- リング密度が低い場合、プロペラ構造ができる
- リング密度が高い場合、自己重力 Wake 構造によってプロペラ構造がかき消 される
- プロペラができる条件は (重力不安定波長) ≪ (衛星のヒル半径)

土星の環の概要



(Cassini/NASA)

- 土星からの距離に応じてCリング、
 Bリング、、と分類
- 各リングは面密度が大きく異なる。
 Bリング、Aリングは密度が濃く
 明るい
- 土星探査機 Cassini(2004 年-) による詳細な観測が行なわれており、 様々な構造が明かになってきた。
- A リングでプロペラ構造の発見 (Tiscareno et al. 2006)
- B リングで embedded moonlet の 発見 (Porco et al. 2009)

Aリングにおける「プロペラ構造」の発見



Tiscareno et al. 2006

- 半径方向の幅は 300m 程度、回転 方向には 3km 程度
- 観測できない小さな小衛星 (moonlet) によって作られている
- A リングでは多くのプロペラが観 測されている





ヒル半径の意味

- 中心星を公転する天体の重力が支配する領域
- 典型的スケール (ヒル半径) は $r_H = \left(\frac{m}{3M}\right)^{1/3} a_0$
- 無次元パラメータ r_H/2r_p は重力の効き具合を特徴付ける

プロペラ形成の概要



衝突や粒子間重力を無視した場合の粒子 軌道 (Tiscareno et al. 2008)

- 理論的には流体近似を用いて予言 された (Spahn and Sremcevic 2000)
- 散乱によってヒル半径でスケール される部分ギャップができる
- もし散乱が弱ければ粘性で埋まり 部分ギャップができる (Spahn and Sremcevic 2000)

Bリングに埋まった小衛星



Porco et al. 2009

- Bリング (土星から 117000km)
- 太陽との位置関係により小衛星の 影が見える
- 影より小衛星の大きさが見積もられている (直径 300m)
- 300mの小衛星があるのにプロペラ構造が見えない。

自己重力 Wake



Daisaka and Ida 1999

- B リングでは自己重力不安定に よって自己重力 wake が発生 (Salo 1995)
- wake 間の典型的な間隔は臨界重力 不安定波長程度 λ = 4π²GΣ/Ω² (Salo 1995)
- 自己重力 wake がプロペラ形成に 影響を与えた可能性がある。

これまでの研究と本研究の目的

これまでのプロペラ形成のシミュレーション

- 自己重力なし、サイズ分布なし (Seiss et al. 2005)
- 自己重力あり、サイズ分布あり (Lewis and Stewart 2009)。ただし面密度が 低く B リングに適用できない

本研究

- 自己重力、サイズ分布入りのローカルシミュレーション
- 面密度が高い場合 (B リングに対応) の計算も行なう
- プロペラ形成条件を明かにする

運動方程式

ヒル方程式

$$\frac{d^2 x_i}{dt^2} = 2\Omega v_{yi} + 3\Omega^2 x_i + \sum_j \frac{Gm_j}{r_{ij}^3} (x_j - x_i) - \frac{GM}{r_i^3} x_i$$

$$\frac{d^2 y_i}{dt^2} = -2\Omega v_{xi} + \sum_j \frac{Gm_j}{r_{ij}^3} (y_j - y_i) - \frac{GM}{r_i^3} y_i$$

$$\frac{d^2 z_i}{dt^2} = -\Omega^2 z_i + \sum_j \frac{Gm_j}{r_{ij}^3} (z_j - z_i) - \frac{GM}{r_i^3} z_i$$

- *M* は小衛星の質量。小衛星は座標原点に固定
- 局所回転系
- コリオリカ、粒子間重力、moonlet からの重力を含む

モデルと計算法

モデル

- 中心に moonlet をおいた局所座標系
- moonletの大きさは半径 150mの球
- サイズ分布 (*R*_{min} = 2 m, *R*_{max} = 10 m)
- 粒子間および粒子 moonlet 間は非弾性衝突、摩擦は無視
- はねかえり係数は、Bridges et al. 1984 の衝突速度依存モデルを用いた
- Hard-sphere model

計算法

- 重力は直接法で計算
- 可変共有タイムステップ、2 次の Leapfrog 法
- 高密度モデルは 140 万体、低密度モデルは 20 万体
- GRAPE-DR を用いて計算

プロペラ形成



(可視化:国立天文台 4D2U プロジェクト 武田隆顕)

• 用いたモデルでプロペラ構造が出来る

低密度と高密度の場合



- 高密度の場合は wake がプロペラ領域にまで侵入している
- 高密度の場合はプロペラは見えないだろう
- 面密度がプロペラ形成を決めている

質量の比較による導出

- Wake に比べて moonlet が無視できること
- Wake の典型的な質量 Σλ² が moonlet 質量 M よりも大きければ moonlet を 無視できる

以下が条件。(r_H : moonlet のヒル半径、 λ : 重力不安定波長)

$\Rightarrow \lambda \gg r_H$

数値シミュレーションによる検証



- 密度が定常的に充分に減少している場合、プロペラ形成したとみなした。
- 条件 λ ≪ r_H(重力不安定波長 ≪
 ヒル半径) でよくプロペラ形成を説 明する

$$\Sigma < \Sigma_{\rm cr} = C \left(\frac{M_s^2 \rho_s}{144 \pi^5 a^6} \right)^{1/3} R_s$$

結論と今後の課題

今回の研究

- 自己重力を考慮して小衛星周囲の高密度リングのシミュレーションを行なった
- 高密度の場合は、自己重力 Wake によってプロペラ構造がかき消されることが分かった
- プロペラが出来る条件は、(重力不安定波長)≪(ヒル半径)

今後の課題

- moonlet のランダムウォークの拡散係数
- プロペラの形のパラメータ依存性